

به نام خدا

عنوان: تحلیل دینامیکی صفحه ها و پوسته های بار فن تار غیر خطی (مادی و هندسی)

توسط:

- مهندس سیروس نصیر ایی - کارشناس ارشد سازه اند انشکده فنی دانشگاه تهران
- مهندس سهیل محمدی - کارشناس ارشد سازه اند انشکده فنی دانشگاه تهران
- دکتر ایرج محمودزاده کنی - عضو هیئت علمی کرومه مهندسی عمران دانشکده فنی دانشگاه تهران

خلاصه

این مقاله به بررسی نکات اساسی که در تهیه یک برنامه اجزا محدود و جهت تحلیل دینامیکی صفحات و پوسته های بار فن تار غیر خطی مادی و هندسی بکار رفته است اختصاص دارد. به این منظور ابتدا به بررسی اجمالی مدل اجزا محدود بکار رفته پرداخته شود و سپس بطور مبسوط مدل غیر خطی مادی ویسکو- پلاستیک در محیط های یک بعدی و چند بعدی مورد بررسی قرار گیرد. در مرحله بعد، روش صریح تحلیل دینامیکی سیستم های غیر خطی تشریح می گردد. سپس الگوریتم بکار رفته در نرم افزار NDAPS با توجه به نکات فوق تشریح می گردد. در نهایت نتایج کاربرد عملی بر نامه در تحلیل پوسته حفاظت اخلي یکنیر و کاوهسته ای تشریح می گردد.

۱- مقدمه

صفحه ها و پوسته ها، امروز به عنوان اجزا اصلی در سازه های مدرن، قابلیت های خود را اثربخشی اندیگر سازه های انسان داده اند. شاید تنها پیچیدگی که در تحلیل این سازه ها وجود دارد، مارا از استفاده از آنها منع کند. تحلیل دینامیکی صفحه ها و پوسته های ماتنده را در دیگر میتوان اندبار و ش تحلیل مدل مصور تبدیل کرد. اما این روش بقدر تدریموار دیگر میتواند صفحه های پوسته غیر خطی باشد، عملکار ای خود

ر از دست می‌دهد . این فن تار غیر خطی می‌تواند ناشی از تغییر شکل‌های غیر ارتجاعی مصالح (مادی) و یا تغییر مکانهای بزرگ (هندسی) باشد و در هر حال این تغییرات در خواص سختی ساز هدر حین پاسخ به بار دینامیکی، با عده‌می‌گردد تا ساز قادر شکل‌های مشخصی باشد که بتوان تغییر شکل‌ساز را در هر لحظه بر اساس آنها بذمت آورد .

همچنین ، حتی برای سازهای بار فن تار خطی، بعضی حالات بارگذاری (نظیر ضربه‌های کوتاه‌مدت یا برخوردها) باعث می‌شوند که روش تحلیل مدل‌کاربرد موثر خود را از دست بدهد . در چنین مواردی، تنها روش موثر برای انتکرال‌گیری مستقیم خواهد بود .

این مقاله، بطور خلاصه به بررسی و شهای تحلیلی و عددی بکار رفته شد هدر نرم افزار تحلیل دینامیکی صفحات و بوسته های بار فن تار غیر خطی (NDAPS) می‌پردازد . این بر نامه بطور وسیع در تحلیل دینامیکی پوسته های بار فن تار و بیکو پلاستیک و مقاطع مرکب قابل کاربرد است .

۲- مدل اجزا محدود

المان بوسته تبدیل یافته

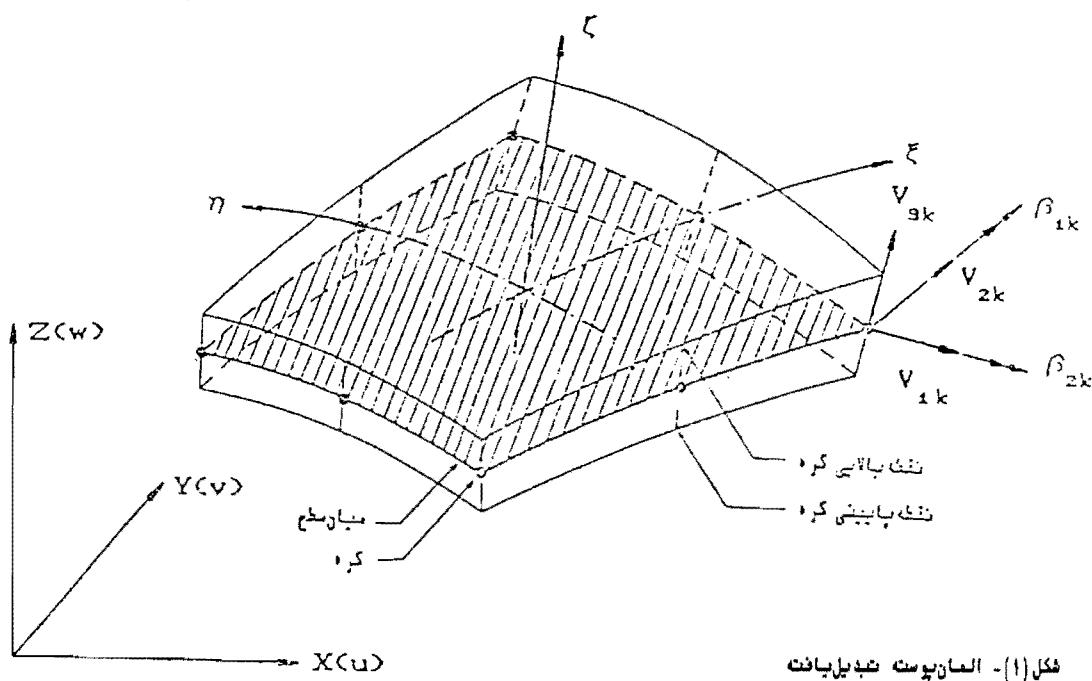
المان بکار رفته در مدل‌سازی اجزا محدود بیوسته، المان بوسته تبدیل یافته (Degenerated Shell Element) می‌باشد که از تبدیل المان سه‌بعدی بدست آمد است . این المان در هر گردش ای ۳ درجه آزادی انتقالی و ۲ درجه آزادی چرخشی خط عمود در گردش ای ۹ درجه آزادی می‌بود به تغییر مکان و چرخش باعث می‌گردد که تغییر شکل‌های مخصوصی عمود بر بیوسته نیز در محاسبات وارد شود . این نوع المانهای ۸ و ۹ گرهی در تحلیل‌های بکار رفته اند .

مولفه‌های متنش و اردو این المان، مطابق شکل (۲)، تعریف می‌شوند .

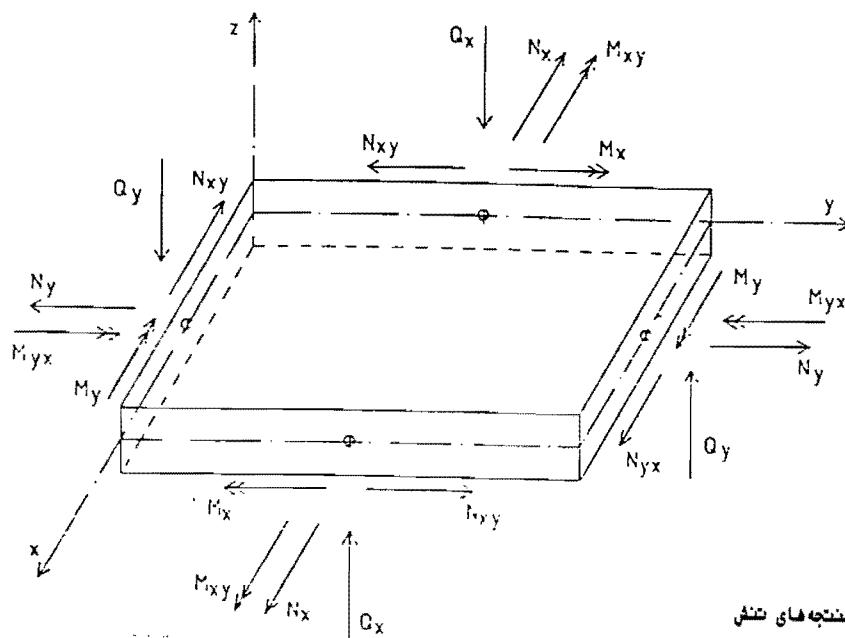
مدل‌لایه‌ای

محاسبه ماتریس‌های خصوصیات سازه، نظریه ماتریس‌های جرم، میز ایشی و سختی و سردارهای متغیر و های مقاوم گردهی و بارهای گرهی، به محاسبه انتکرال‌هایی منجر می‌شود که عملاً فقط با استفاده از روش‌های عددی قادر به حل آن می‌باشیم .

روش عمومی در تئوری اجزا محدود، استفاده از روش انتکرال‌گیری کوس می‌باشد . در این روش، عبارت موردنظر در چندین نقطه کوس محاسبه شد و با استفاده از یک



شکل(۱)-المانپوست تبدیلیابان

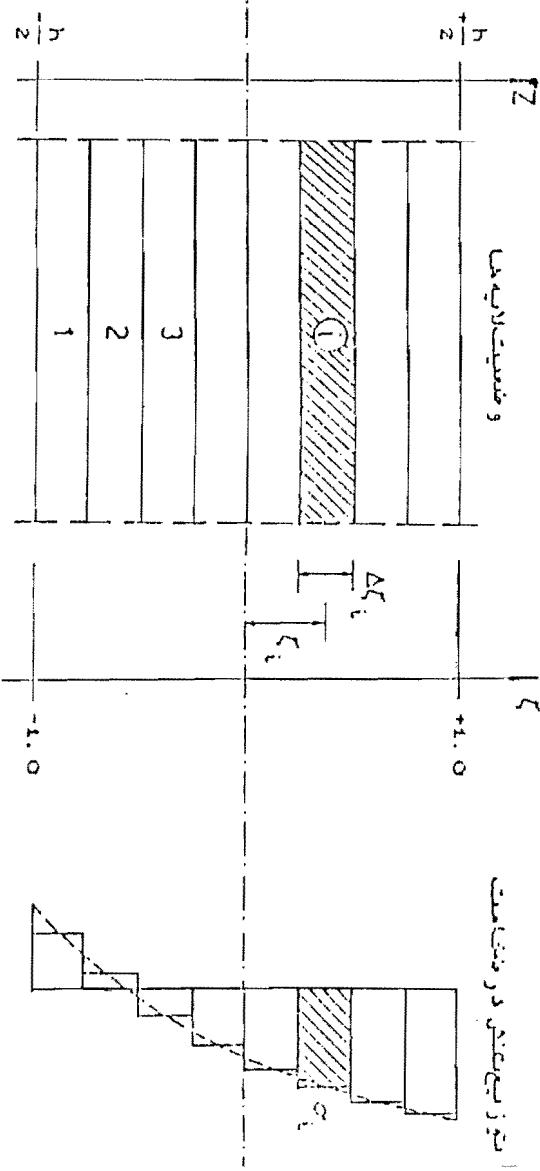


شکل(۲)-ضرف متنجهاهای تندر

جمعیوز نی، مقدار انتگرال محاسبه می شود. برای المانپوست تبدیل یافته، در صفحه پوسته، همه نقطه کوس در هر جهت کافی است. در جهت ضخامت پوسته نبایز چنانچه رفتار مصالح بصور تخطی باشد، دو نقطه کوس کفايت می کنند. اما برای مصالح غیر خطی، دقیقاً مشخص نیست که چند نقطه کوس در جهت ضخامت لازم است. در این حالت، یک روش ساده و مناسب بکار گرفته شده است که مدل لایه ای نامیده می شود و در واقع یک

روش انتگرالگیری دو زنگنه ای میباشد. در این صد مرتبه میشود که به سمت را جمیعت ضخامت از چند لایه تشکیل شده است. بمقابل نسخه های لایه در میان سطح آن واقع هستند و مولعد های این لایه در این نقطه هام محاسبه میشوند و فرض میشود که در

نخست هم لایه این تنش های ابتداء این نشود. چنین نوزیری داشته شد (۳) دیگه میشود.



شکل (۳)- مدل ای اول تجزیه ای داریست

در ایندروش بمحاسبه انتگرالگیر این سطح لایه انجام و نتایج لایه های مختلف باهم جمع میگردند. باید نتوارد اشتکه در ایندروش احتیاط ایصالی خطی نشود

بین این عدد ادلاعیه هار ایندیتر از ۳ انتخاب کنیم.

بین از بینست آمد نشنهاد رنقاط کوس های تو ان منتجه این نشنهار ای انتگرال- کرید در چهت ضخامت پیوسته به رو شد زیر محاسبه نمود :

الع (مولعد های غشای)

$$N_x = \int_{-h/2}^{+h/2} \sigma_x \, dz = \frac{h}{2} \sum_{i=1}^n \sigma_{x_1} \Delta z_i \quad (4)$$

و به همین ترتیب در مولعد های N_y و N_{xy} مولعد میشود.

ب) مولعد مدلی خشن

$$N_x = \int_{-h/2}^{+h/2} \sigma_x \, dz = -\frac{h}{4} \sum_{i=1}^n \sigma_{x_1} \Delta z_i \quad (5)$$

و به همین ترتیب مولعد های N_y و N_{xy} محسابه میشوند.

۲) مولعد های سری

$$Q_{xz} = \int_{-h/2}^{+h/2} r_{xz} dz = \frac{h}{2} \sum_{l=1}^n r_{xzi} \Delta z_l \quad (3)$$

مولنده Q نتیجه همیند و شرط بسته می‌آید.

۳- مدل غلیر خطي مارلي

مدل مادی استعداد هندسه مدل و پیکو پلاستیک است که امکان مدل سازی اثر ابسته به زمان را در فرآیند تغییر شکل پلاستیک می‌سازد. بنساره این مدل از جاری شدن اولیه، اجریان پلاستیک و تنشها و کرنشها و ابسته به زمان خود اهتمام نمود. ببه اینتر دینبر در کلیده تغییر شکل های غیر الاستیک، اثر ارزشان محدودیته و لسی باره به همای ختن اعماقیت وجود آرد. در اینجا باختصار مفاهیم اساسی پیکو پلاستیک در حالت یک بعدی، متوجه آن در یک محدودیت بیشتر سنتریتی خود احتمال دارد.

پیکو پلاستیک در مصطلهای یک بعدی

در مسأله یک بعدی و ممتاز و پیکو پلاستیک با عمر منیمیل یک بعدی و شکل پیشتر در شکل (۴) مشخص شده است. پیشتر رویهم اتفاق نمی‌افتد که مدل یک بعدی و شکل پیشتر در شد و سنتر η را استعمال می‌نماید. منظور از η کلرعنی وارد η بـ η بـ باشد و عالی برای جاری شدن می‌باشد. سنتر با قیاساند η یعنی $\eta = 0.5$ متوسط بخش چسبندن و جو دبغش چسبندن دعاشه می‌گردد. باست آنی الاستیک یک بعدی تو سطه و نظر بخطی موجود مدل می‌شود. ستو سطه پیکو پلاستیکیت بخواهی تو سطه از نموده است بـ در شرایط حالت یکنون از مقادیر استعین شده که بـ بطور نسائجها از این احت بـ به این سطح تعادل نرسد.

کرنش کل در این مدل از جسم کرنشهای الاستیک و پیکو پلاستیک به است می‌آید :

$$\epsilon = \eta + \eta^2 \quad (4)$$

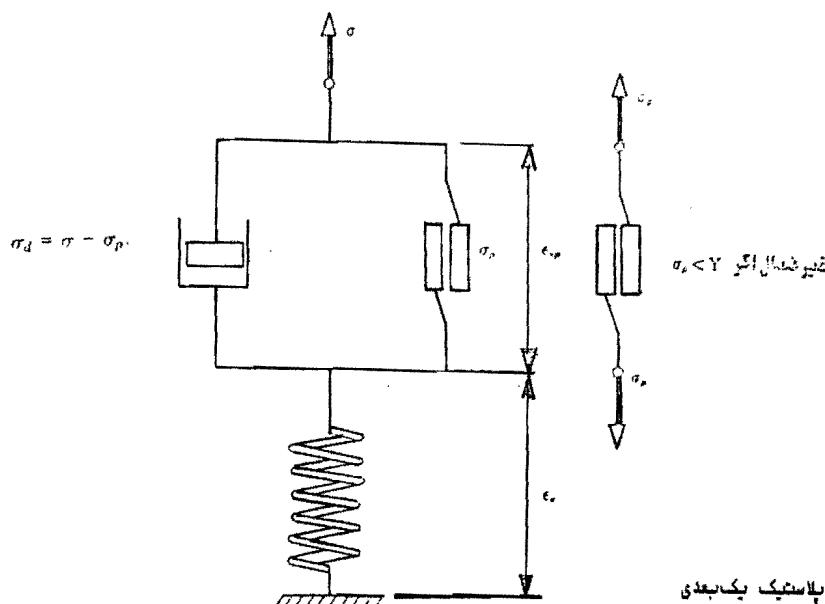
سنتر در فضای خطی معادل کل سنتر اعمال شده می‌شود و تو سطه در اینجا زیر به کرنش

الاستیک بـ می‌گردد :

$$\epsilon = \eta \quad (5)$$

که در آن η مدول الاستیک و نظر بخطی می‌باشد.

بانظر حالت سخت شده کی خطی، میتوان از سنتر سر ایجادی شدن و پیکو پلاستیک در هر وضعیت تو سطه را بـ (۵) محاسبه می‌شود.



شکل (۴) - مدل الاستوپیسکوپلاستیک یک بعدی

$$Y = \sigma_Y + H' \epsilon_{vp} \quad (4)$$

که ه شیب بخش سخت شدگی منحنی تنش - کرنش است. از این رو، تنش در جزء اصطکاکی لغزندۀ بقر ارزیخواه می‌شود:

$$\begin{array}{ll} \sigma < Y & \sigma_p = \sigma \\ \sigma > Y & \sigma_p = Y \end{array} \quad (5)$$

تنش در جزء چسبند دیگری σ بار ابطه زیر به تنش و پیسکوپلاستیک مر بوط می‌گردد:

$$\sigma_d = \mu \frac{d\sigma_{vp}}{dt} \quad (6)$$

در این رابطه μ ضریب لزجت و τ نمایانگر زمان استومی دانیم:

$$\sigma = \sigma_d + \sigma_p \quad (7)$$

در حالت الاستیک $\sigma_p = 0$ صفر است و داریم:

$$\sigma = E \epsilon \quad (8)$$

پس از جاری شدن، با جایگزینی رو ابطه (7) و (8) در رابطه (9) خواهیم داشت:

$$\sigma_Y + H' \epsilon_{vp} + \mu \frac{d\sigma_{vp}}{dt} = \sigma \quad (9)$$

$$H'E \epsilon + \mu E \frac{d\epsilon}{dt} = H'\sigma + E(\sigma - \sigma_Y) + \mu \frac{d\sigma}{dt} \quad (10)$$

تئوری الاستوپیسکوپلاستیک در محیط‌های پیوسته

مطابق معمول مسائل غیر خطی، کرنش کل به دو قسمت الاستیک و ویسکو پلاستیک

ستکیک می کردد:

$$[\epsilon] = [\dot{\epsilon}] + [\epsilon^0] \quad (13)$$

تغییر استنکش کل به تغییر استکرنش الاستیک و ابسته است:

$$[\dot{\epsilon}] = [D] [\epsilon^0] \quad (14)$$

که $[D]$ ماتریس الاستیسیت است. پسید ایش رفتار ویسکو پلاستیک بار ابظه غیر مردادی زیر کنترل می کردد:

$$F < [\sigma] > - F_0 = 0 \quad (15)$$

که F_0 استنکش جاری شدن یک محوری است که خود تابعی از پارامتر سخت شدگی می باشد و F استنکش موثر است. فرض می شود که جریان ویسکو پلاستیک فقط برای مقادیر $F > F_0$ درخواهد داشت. در ساده ترین حالت فرض می کنیم که سرعت کرنش ویسکو پلاستیک فقط به وضعیت استنکش بستگی داشت باشد:

$$[\dot{\epsilon}_{vp}] = f < [\sigma] > \quad (16)$$

با انجام یک سری عملیات جایگزینی، نهایتاً مقدار افزایش کرنش ویسکو پلاستیک در یک فاصله زمانی Δt_n بدست می آید:

$$[\Delta \epsilon_{vp}] = \Delta t_n \left\{ (1 - \Theta) [\dot{\epsilon}_{vp}]_n + \Theta [\dot{\epsilon}_{vp}]_{n+1} \right\} \quad (17)$$

جو ابر ابظه فوق بر اساس انتخاب مقادیر Θ به روشهای مختلف منجر می شود:

ا) در حالت $\Theta=0$ ، روش کاملاً صریح است و مقدار افزایش کرنش کاملاً بر اساس شرایط موجود در زمان t_n بدست می آید.

ب) در حالت $\Theta=1$ ، روش کاملاً ضممنی است و مقدار افزایش کرنش بر اساس سرعت کرنش در انتهای کامزمانی معین می کردد.

ج) در حالت $\Theta=\frac{1}{2}$ ، روش به نام ضممنی دوزنکه این نامیده می شود.

انتخاب اند از هگام زمانی

مطالعات تئوریک اشاند اذ است که جهت پایید اری روش حل عددی معادلات رفتار ماده لازم است شرایط زیرین را کامزمانی بجز این مد نظر قرار گیرند:

$$\Delta t \leq \frac{(1+\nu)F_0}{\gamma E} \quad \text{معیار سلسیم ترسکا} \quad (18)$$

$$\Delta t \leq \frac{4(1+\nu)F_0}{3\gamma E_w} \quad \text{معیار سلسیم و ان میزز} \quad (19)$$

که ل پار امترسیالیت و F تنش جاری شدن یک محوری است.

۴- روش تطیل دینامیکی

روش انتگر الکلریز مانی صریح

باید توجه داشت که در مورد سیستم های غیر خطی، روش ترکیب مدها کار برداشت ارد و باید از روش های انتگر الکلریکام به کام زمانی استفاده نمود. روش بکار رفته شده در اینجا، روش انتگر ال زمانی صریح می باشد.

معادله تعادل سیستم در زمان t_n به شکل زیر بیان می شود :

$$[M][\ddot{d}]_n + [C][\dot{d}]_n + [P]_n = [f]_n \quad (20)$$

که $[P]_n$ سود ارنیو های مقاوم داخلو و $[f]_n$ سود ارنیو های کریهی معادل بابار های جسمی و سطحی می باشد. $[\ddot{d}]_n$ ، $[\dot{d}]_n$ نیز بتر تغییر سود ارشتاب و سرعتگری هستند.

با استفاده از تقریب بتناوتهای مرکزی برای دود و سود \ddot{d}_n ، \dot{d}_n و مرتکب کردن

در ابجده (20) سو ای تغییر مکان در زمان t_{n+1} داریم :

$$[d]_{n+1} = \left\{ [M] + \frac{\Delta t}{2}[C] \right\}^{-1} * \left\{ (\Delta t)^2 (-[P]_n + [f]_n) + 2[M][d]_n - ([M] - \frac{\Delta t}{2}[C])[d]_{n-1} \right\} \quad (21)$$

با فرض قطری بودن ماتریس های میر ایی و جرم، حل معادله فوق بسیار آسان خواهد بود. مثلا سو اید رجه آر ادی ن داریم :

$$(d)_{n+1} = (m_{ii} + \frac{\Delta t}{2} c_{ii})^{-1} * \left\{ (\Delta t)^2 (-[P]_n + [f]_n) + 2m_{ii}(d_i)_n - (m_{ii} - \frac{\Delta t}{2} c_{ii})(d_i)_{n-1} \right\} \quad (22)$$

کام زمانی بحرانی

در روش های انتگر الکلریز مانی، سو ای حصول به جو ابهای پاید ارو دقيقه کام زمانی کوتاه نیاز داریم که سبب بالارفتن هزینه محاسبات می گردد. کام زمانی بحرانی در روش انتگر الکلری صریح سو ای است با :

$$\Delta t \leq \frac{2}{\omega_{max}} \quad (23)$$

که ω_{max} سرعت بین فرکانس دور این شبکه اجزای محدود است. در صورتی که ω نشانگر حد اکثر فرکانس زاویه ای غیر خطی باشد، از این رابطه برای مسائل غیر خطی نیز میتوان استفاده کرد.

در عمل سو ای المانهای ۸ کره ایی و پار امتریک، سو اساس این قضیه که سرعت بین

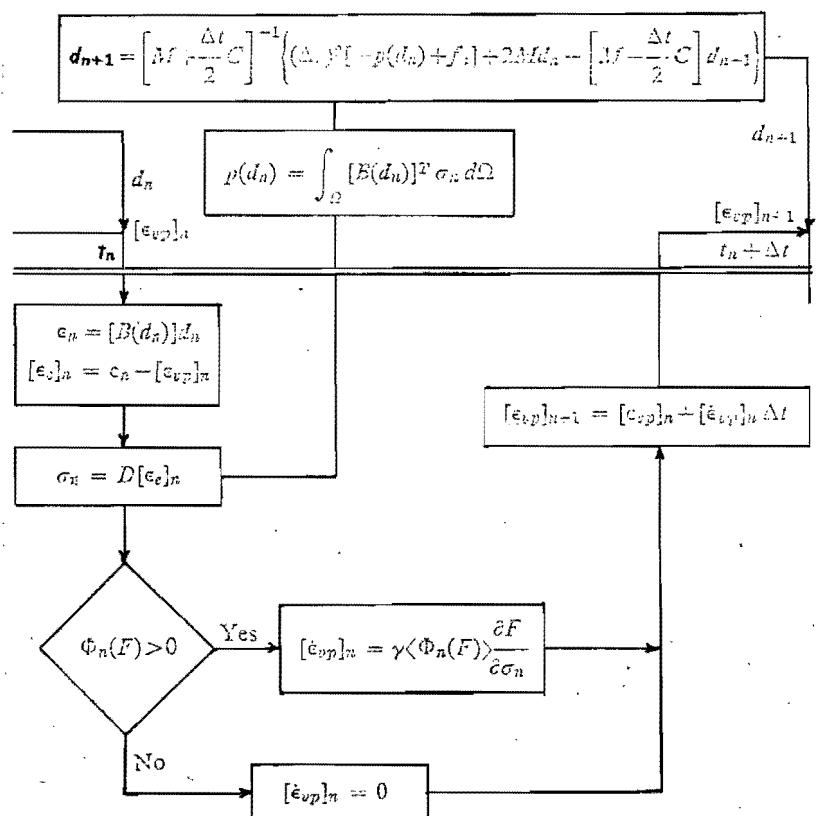
مقدار ویژه سیستم هموار کمتر از بزرگترین مقدار ویژه المانهای منتظر است، را ابسط تقریبی محاسبه کامپیوچر به شرح زیر بدست آمد است:

$$\Delta t = \gamma L \left\{ \frac{\rho(1-\nu^2)/E}{2+0.83(1-\nu)[1+1.5(L_e/h)^2]} \right\} \quad (24)$$

که در آن L_e کوچکترین فاصله میان گرهای همسایه در هر المان و γ یک ضریب تعییج کمتر از یک (حدود 0.7) میباشد.

۵- برنامه NDAPS

با توجه به مشخصات کلی ارائه شده در بخش‌های قبل، برنامه کامپیوچری NDAPS جهت تحلیل دینامیکی صفحه‌ها و پوسته هابار فنتر الاستوپیکو پلاستیک تهیی شده است.



شکل (۴)- الگوریتم روش سریع در NDAPS

است. روش بکار گرفته شد در این برنامه کامل اصریح است. به این معنی که در دو مرحله برنامه که انتگر ال زمانی گرفته می شود از روش صریح استفاده شده است. این الگوریتم در شکل (۵) برای گام زمانی سه شده است.

قابلیت های برنامه NDAPS

- ۱- تطیل صفحه ها و بیوسته های نازک و ضخیم با شکل هندسی دلخواه و ضخامت متغیر
- ۲- استفاده از مدل لایه ای، امکان مدل سازی مصالح مختلف و با ضخامت های مختلف و ترا ادر ضخامت بیوسته فرآهم می آورد.
- ۳- تطیل بیوسته های ارتقی و پ
- ۴- رفتار غیر خطی مادی و بیکوپلاستیک و رفتار غیر خطی هندسی تغییر شکل های بزرگ در برنامه پیش بینی شده است.
- ۵- اנוاع روشهای انتگر ال کمی عادی، انتخابی و کاهش یافته امکان پذیر است.
- ۶- انواع بار کذار بیهای هتاب جاذبه، بار کسترد و یکنواخت و غیر یکنواخت، فشار هیدروستاتیک

- ۷- پذیرش تاریخچه بار و هتاب نگار تحریکی کاه
- ۸- کنترل کامل برخوبی جهت ثبت تاریخچه بازتاب یک یا چند مولفه خاص از تغییر مکان یابانش
- ۹- روش سریع حل مسائل خطی که بواسیله پیش بینی انتگر ال کمی گوس در ضخامت بیوسته انجام می شود.

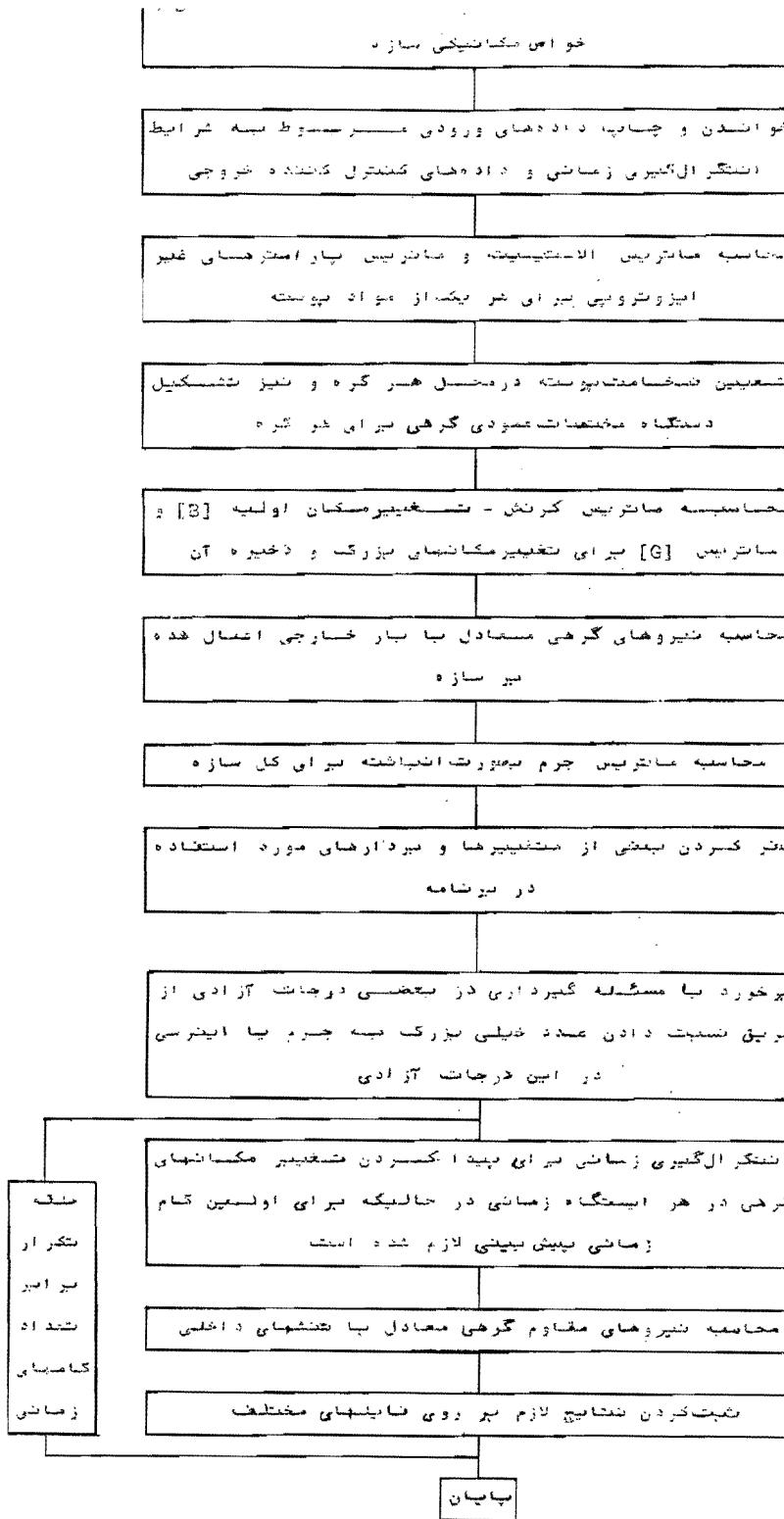
نمود ارجویان برنامه، بصورت کلی مطابق شکل (۶) می باشد.

۶- بررسی مسائل نفوذ

پس از تهیه برنامه NDAPS، این برنامه متوسط چندین مسئله نمونه در حالت های مختلف کنترل شد و سپس در تطیل مسائل عملی بکار گرفته شده است.

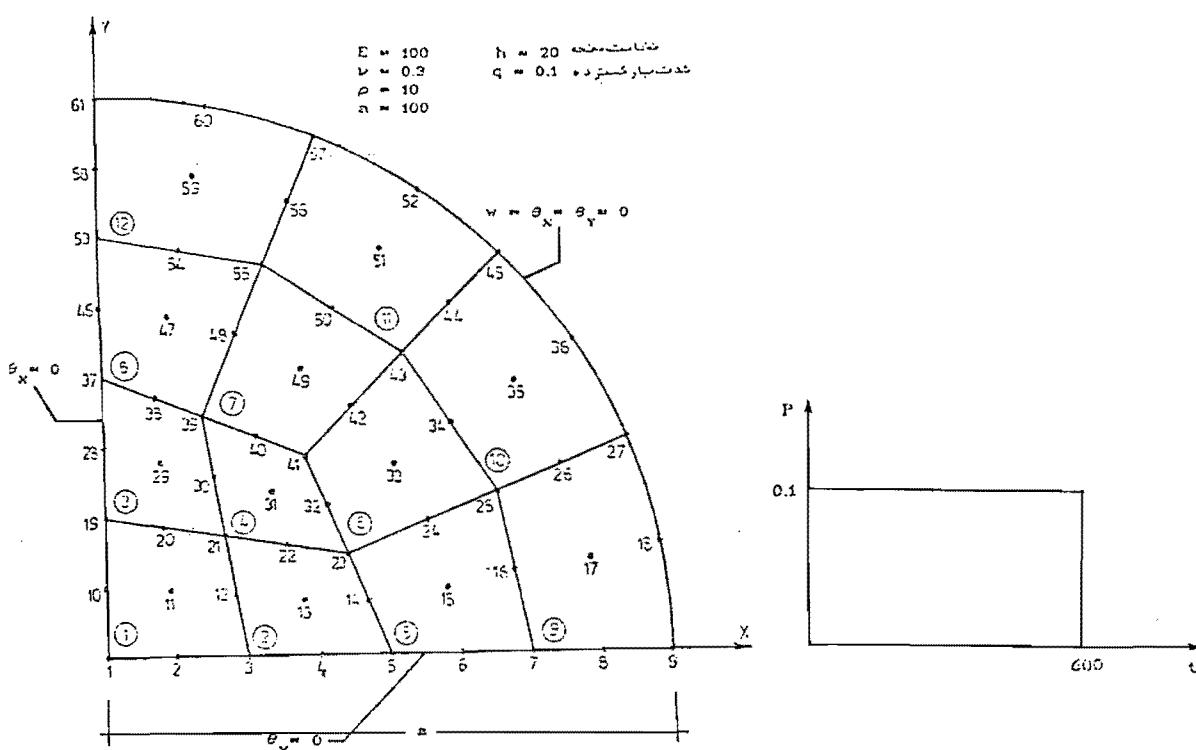
صفحه دایر و ایتحتبار کسترد

در شکل (۷)، هندسه و مدل اجزاء محدود یک صفحه دایر و ای الاستیک خطی دیده می شود. صفحه تحت تاثیر بار کسترد و یکنواخت قرار دارد که منحنی بار کذار از آن

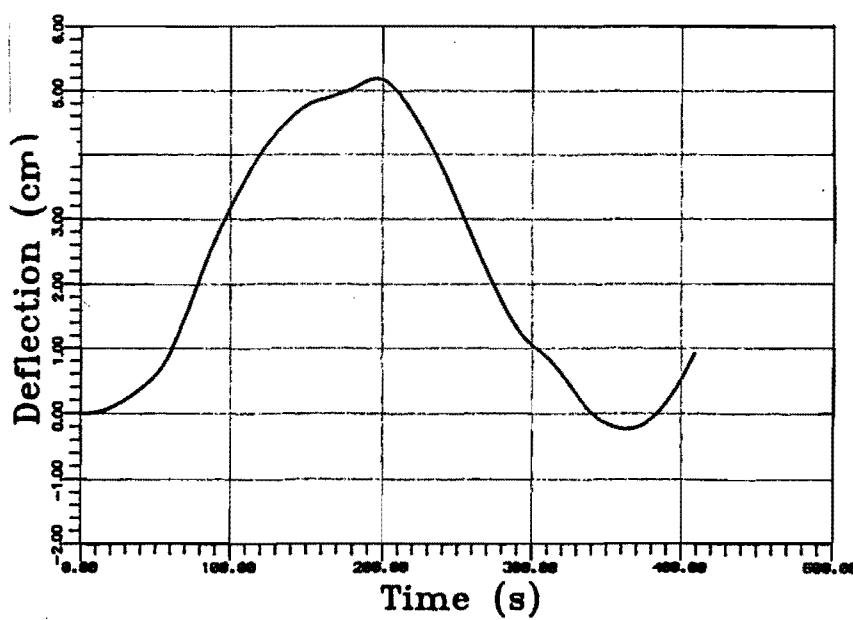


فکل (۶)- الگوریتم برنامه NDAPS

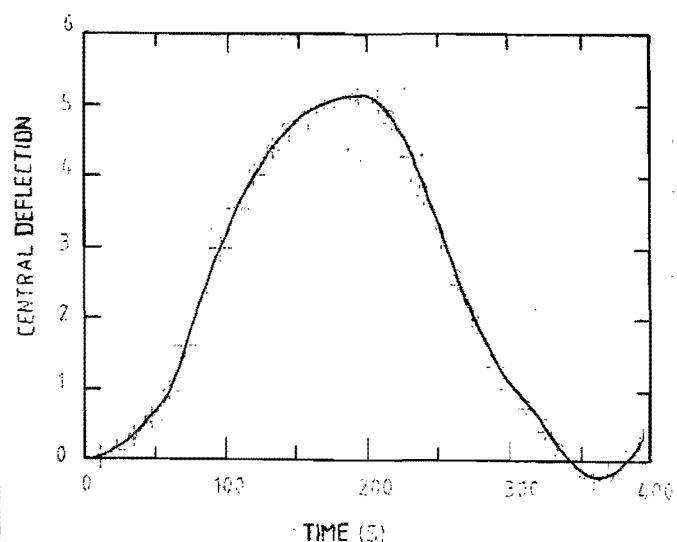
نسبت به زمان در شکل (۷) از اندیشه است. در شکل (۸)، پاسخ تغییر مکان در وسط صفحه ملاحظه می شود که قابل مقایسه با نتایج مرجع [۲] در شکل (۹) می باشد.



شکل (۷)- ساخته ایره ای تحت بارگذاری و متحنی بارگذاری آن



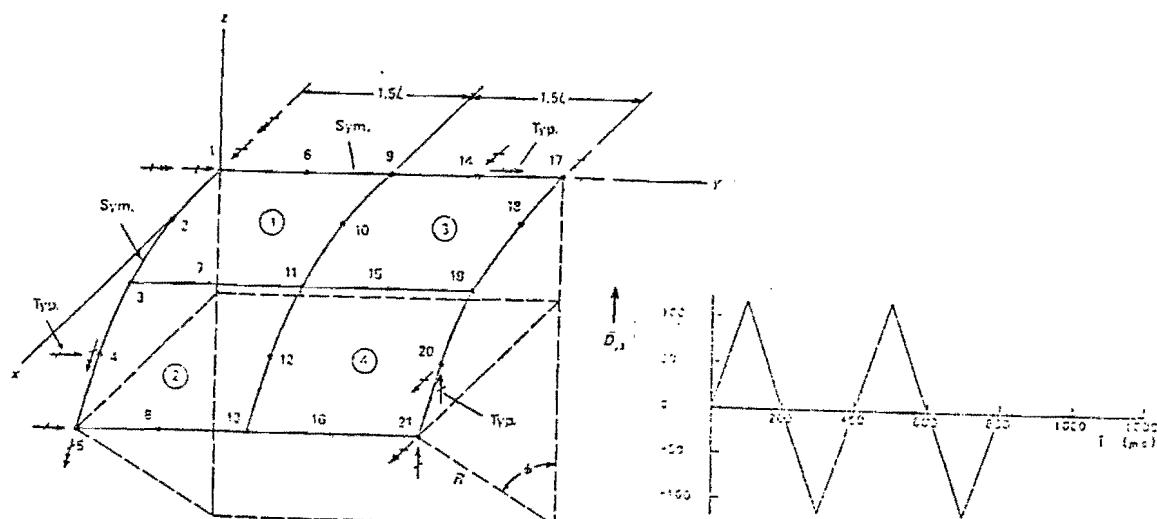
شکل (۸)- نتایج بازناب تغییر مکان در وسط صفحه



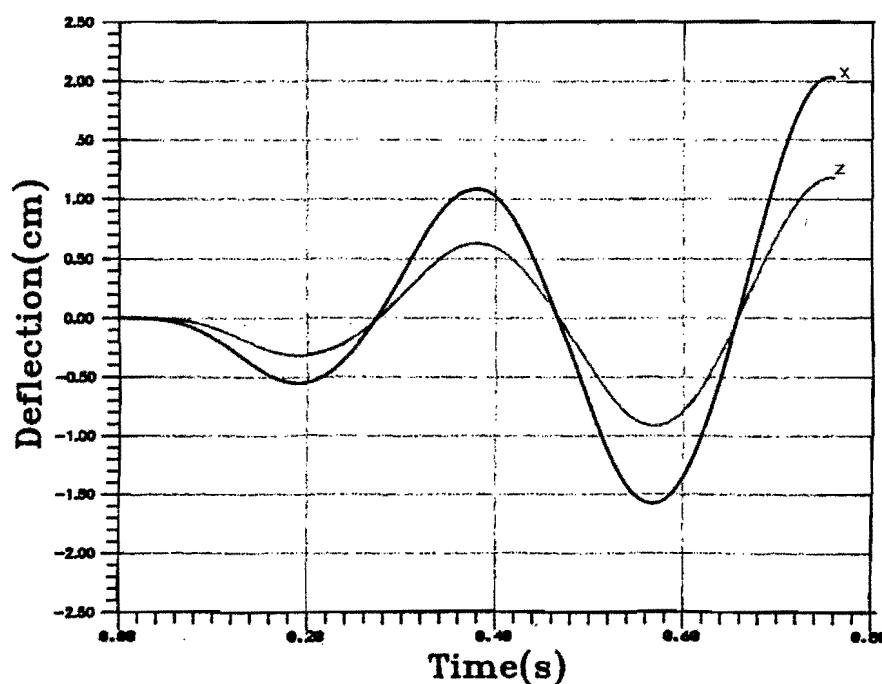
شکل (۹)- نتایج بازناب تغییر مکان در وسط صفحه مطابق مرجع [۲]

سقف استرنتر ایستاده ای تحت شتاب لرزه

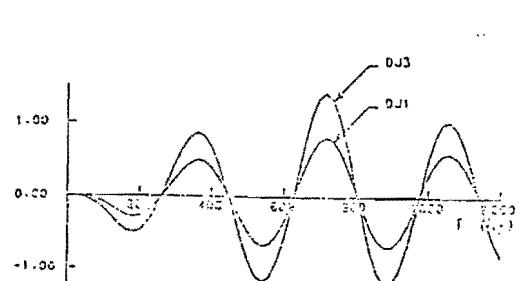
این مسئله، جهت کنترل صحبت عملکرد برو نامه در موارد شتاب تحریک است. مدل هندسه ای اعمده و منحنی شتاب تحریک لرزه در شکل (۱۰) دیده می شود. پاسخ تغییر مکان یکی از گرهای میوست که متوسط برو نامه تهیه شد است در شکل (۱۱) و نتایج مرجع [۳] در همین مورد در شکل (۱۲) آشنا شده اند.



شکل (۱۰)- مدل استرنتر ایستاده ای منحنی شتاب پاب



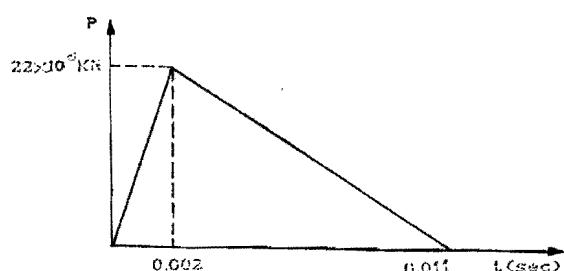
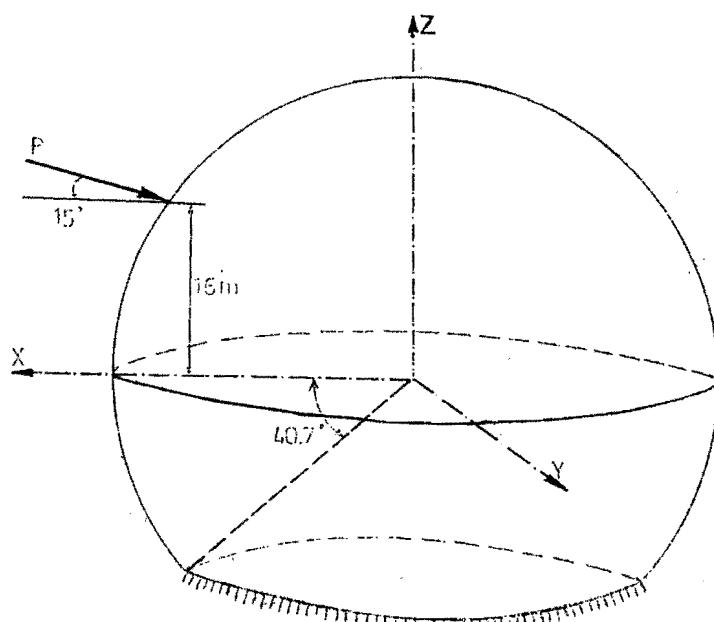
شکل (۱۱)- بازتاب تغییر مکان گردیداری در دو جهت X و Z با برنامه NDAPS



شکل (۱۲)- منحنی پاسخ تغییر مکان گردیداری در دورچرخ آزادی ۱ و ۲ طبق مرجع [۳]

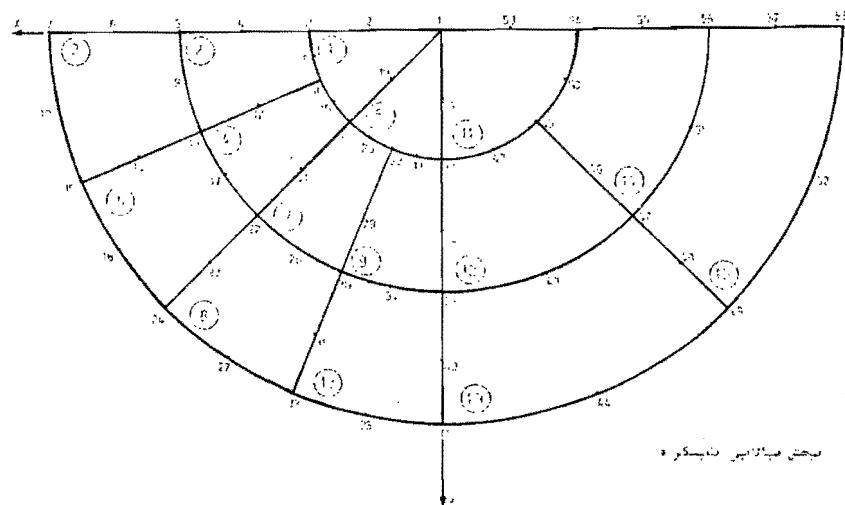
پوسته کروی تحت ضربه منظره کز

در شکل (۱۳) یک پوسته کروی ملاحظه می‌گردد. این پوسته حفاظت‌آخوندی یکنیز و گاه هسته‌ای است، که کلیه قسمت‌های حساس نیز و گاه داخل آن قدر از مردمیگرد. قسمت پایینی آن در بطن مدفون شده است، قطر کره ۵۶ متر و ضخامت آن $30/5$ میلیمتر است. جنس پوسته از نو عی فولاد است که ضربه از تجاعی و ضربه پو اسن آن بیتر شیب $185.130/3$ است. وزن مخصوص آن نزدیک 8 تن بر متر مکعب است. فرض می‌کنیم که یک بمب 2000 بیوندی مطابق شکل در نقطه مشخص شده با پوسته برخورد کند. چنین برخوردی دارای دو اثر پسی در پی و متناظر، شامل ضربه اولیه و سپس ورود بمب به داخل پوسته و انفجار آن می‌باشد. در اینجا فقط اثر اول را مردمیکیم. در حالت کلی باید موج انفجار را نزدیک که بصورت یک فشار داخی بر پوسته وارد می‌شود، به عنوان یکبارگذاری داد. یک تحلیل دینامیکی در نظر گرفت.

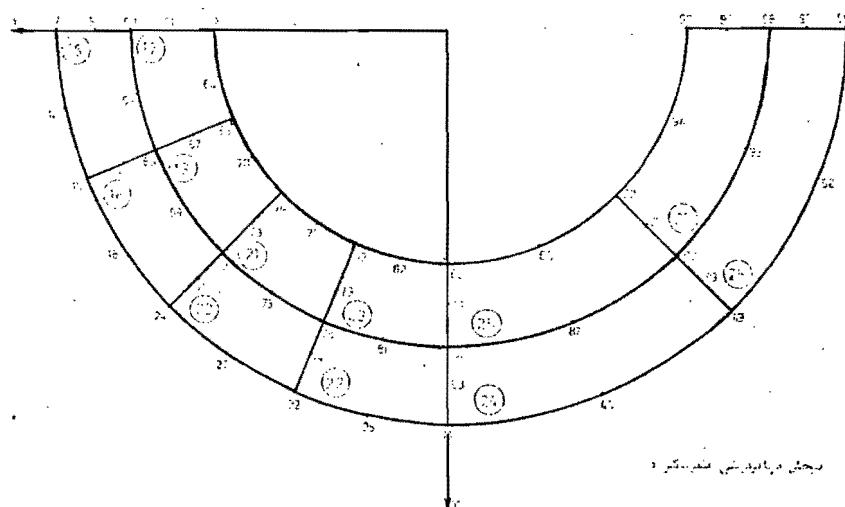


شکل (۱۳)- هندسه پوسته کروی و منحنی بارگذاری ضربه ای منظره کز

پاسخ تغییر مکان افقی و قائم نقطه اثر بار، توسط این بر نامه در شکل (۱۵) دیده شود:

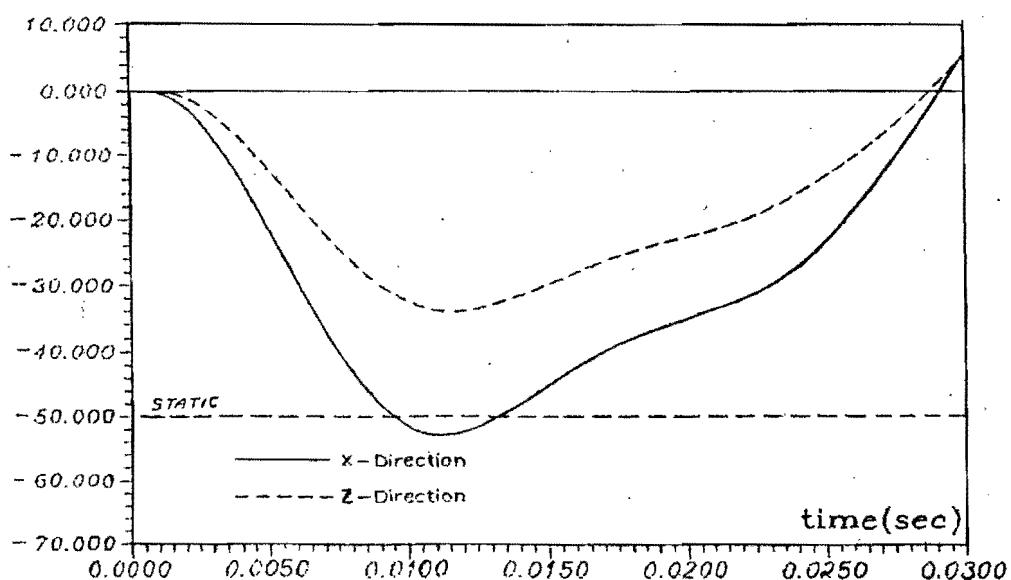


برچش میدان این بر نامه



برچش میدان این بر نامه

شکل (۱۴) - مدل اجزا محدود پیوست کرده



شکل (۱۵) - پاسخ تغییر مکان افقی و قائم نقطه اثر بار توسط بر نامه